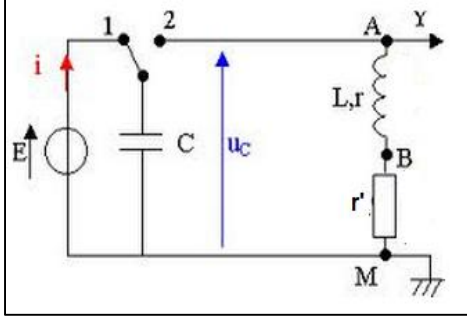


## التذبذبات الحرة في دارة RLC متوالية

### 1-تفريغ مكثف في وشيعة :

#### 1-الدراسة التجريبية :



نجز التركيب التجريبي الممثل في الشكل جانبه والمتكون من مولد توتر مستمر قابل للضبط ، مكثف ، وشيعة و موصل أومي مقاومتها  $r'$  قابلة للضبط .

نضع في البداية  $r' = 0$  ونؤرجح قاطع التيار الى الموضع 1 ومنتظر الوقت الكافي لشحن المكثف تحت التوتر E .

نؤرجح قاطع التيار الى الموضع 2 فنحصل على دارة RLC متوالية مقاومتها الكلية  $R = r + r'$  .

نعين على شاشة راسم التذبذب التوتر بين مربطي المكثف خلال التفريغ .

### 2-أنظمة التذبذبات الحرة :

حسب قيمة المقاومة R يوجد ثلاث أنظمة :

#### • نظام دوري :

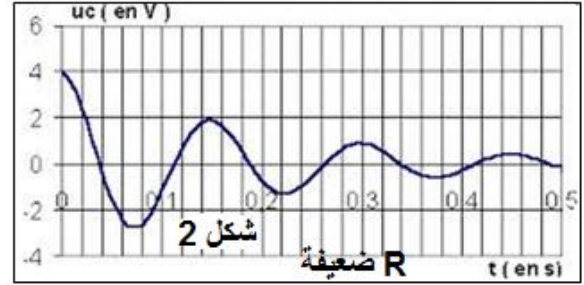
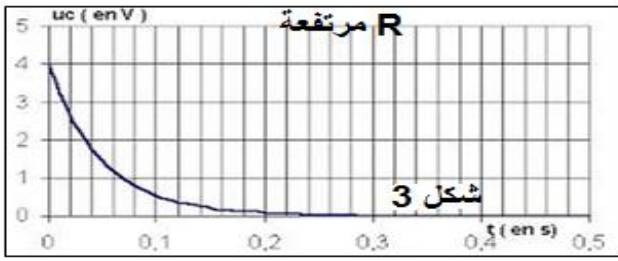
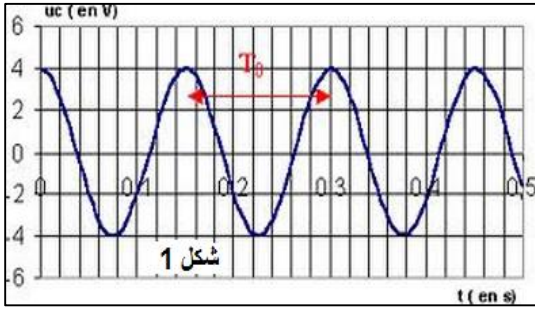
عندما تكون مقاومة الدارة منعدمة ، تكون التذبذبات حرة وغير مخمدة الشكل 1

#### • نظام شبه دوري :

يكون تفريغ المكثف مصحوبا بتذبذبات حرة ومخمدة : وسعها يتناقص مع الزمن . يتعلق الامر بنظام شبه دوري الشكل 2 .

#### • نظام لا دوري :

يكون تفريغ المكثف بدون تذبذب ، ينعدم التوتر تدريجيا بدون تغير في الاشارة . يتعلق الأمر بنظام لا دوري الشكل 3



### ملاحظة وتفسير :

-مع تزايد المقاومة R تزداد ظاهرة الخمود .

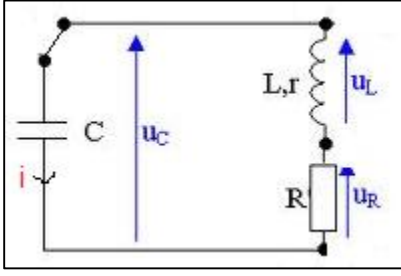
-وسع التذبذبات  $u_C(t)$  يتناقص خلال الزمن نقول إن التذبذبات مخمدة كما أن التوتر  $u_C(t)$  متناوب لكن ليس بدالة دوية نقول إن التذبذبات شبه دورية تتميز بشبه الدور T .

-التذبذبات تتم دون أن نزود الدارة RLC بالطاقة نقول إن التذبذبات حرة .

### ملحوظة :

النظام الحرج يفصل بين النظام شبه الدوري و اللادوري ، نحصل عليه عندما تكون للدارة أصغر قيمة للمقاومة تمكن من الحصول على  $u_C(t) > 0$  .

### 3-المعادلة التفاضلية لدارة RLC متوالية :



قانون إضافية التوترات :

$$u_L + u_R + u_C = 0$$

$$L \frac{di}{dt} + ri + Ri + u_C = 0$$

نعلم أن:  $i = \frac{dq}{dt}$  و  $q = C \cdot u_C$  وبالتالي:  $i = C \frac{du_C}{dt}$  و  $\frac{di}{dt} = C \frac{d^2u_C}{dt^2}$  نحصل على :

$$LC \frac{d^2u_C}{dt^2} + (R + r) \frac{du_C}{dt} + u_C = 0$$

نضع:  $R_t = R + r$

المعادلة التفاضلية لدارة RLC:

$$\frac{d^2u_C}{dt^2} + \frac{R_t}{L} \cdot \frac{du_C}{dt} + \frac{1}{LC} \cdot u_C = 0$$

المقدار المسؤول عن الخمود هو  $\frac{R_t}{L} \cdot \frac{du_C}{dt}$

### II-الدراسة النظرية لدارة المثالية LC :

#### 1-المعادلة التفاضلية للدارة المثالية LC :

##### 1.1-تعريف

نسمي الدارة المكونة من مكثف سعته C ووشيعه معامل تحريضها L مقاومتها منعدمة بالدارة المثالية.

حيث تكون التذبذبات الكهربائية الحرة الغير مخمدة لدارة مثالية LC جيبيه .

##### 1.2-المعادلة التفاضلية :

حسب قانون إضافية التوترات :

$$u_L + u_C = 0$$

$$L \frac{di}{dt} + u_C = 0$$

$$LC \frac{d^2u_C}{dt^2} + u_C = 0$$

المعادلة التفاضلية التي يحققها التوتر  $u_C$  لدارة مثالية .

$$\frac{d^2u_C}{dt^2} + \frac{1}{LC} \cdot u_C = 0 \quad (1)$$

##### 1.3-حل المعادلة التفاضلية :

حل المعادلة التفاضلية (1) يكتب على الشكل  $u_C(t) = U_m \left( \frac{2\pi}{T_0} t + \varphi \right)$

حيث :

$U_m$  : وسع التذبذبات ب (V)

$T_0$  : الدور الخاص ب (s)

$\varphi$  : الطور عند أصل التواريخ (t=0) ب (rad)

$\left( \frac{2\pi}{T_0} t + \varphi \right)$  الطو عند الحظة t ب (rad)

المقادير  $U_m$  و  $\varphi$  تحدد باستعمال الشروط البدئية :  $i(0)$  و  $u_C(0)$  .  
 يمكن كتابة حل المعادلة التفاضلية على الشكل التالي :  
 $u_C(t) = U_m \cos(\omega_0 t + \varphi)$  حيث  $\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0}$  ← النبض الخاص ( $\text{rad.s}^{-1}$ )

## 2- تعبير الدور الخاص :

لدينا :

$$\begin{cases} u_C(t) = U_m \cos(\omega_0 t + \varphi) \\ \frac{du_C}{dt} = -U_m \cdot \omega_0 \sin(\omega_0 t + \varphi) \\ \frac{d^2 u_C}{dt^2} = -U_m \cdot \omega_0^2 \sin(\omega_0 t + \varphi) = -\omega_0^2 \cdot u_C(t) \end{cases}$$

نعوض في المعادلة التفاضلية :

$$\frac{d^2 u_C}{dt^2} + \frac{1}{LC} \cdot u_C = 0 \Rightarrow -\omega_0^2 \cdot u_C + \frac{1}{LC} \cdot u_C = 0 \Rightarrow u_C \left( -\omega_0^2 + \frac{1}{LC} \right) = 0$$

$$-\omega_0^2 + \frac{1}{LC} = 0 \Rightarrow \omega_0^2 = \frac{1}{LC} \Rightarrow$$

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{L \cdot C}}$$

النبض الخاص :

$$T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0} \quad \text{لدينا} :$$

الدور الخاص :

$$T_0 = 2\pi \sqrt{L \cdot C}$$

## تطبيق :

1- بين أن ل  $T_0$  بعد زمني .

2- حدد  $U_m$  و  $\varphi$  عند  $t=0$  .

## الحل :

1- معادلة الأبعاد :

$$[T] \sqrt{[L][C]}$$

نعلم أن:

$$\begin{cases} [L] = \frac{[U][t]}{[I]} \\ [C] = \frac{[I][t]}{[U]} \end{cases} \Rightarrow [T] = \sqrt{\frac{[U][t]}{[I]} \cdot \frac{[I][t]}{[U]}} \Rightarrow [T] = [t]$$

نستنتج أن ل  $T_0$  بعد زمني.

2- تحديد  $U_m$  و  $\varphi$  .

$$\begin{cases} u_C(t) = U_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right) \\ i(t) = C \frac{du_C}{dt} = -\left(\frac{2\pi}{T_0}\right) C U_m \sin\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right) \end{cases} \quad \text{لدينا} :$$

حسب الشروط البدئية :  $i(0) = 0$  و  $u_C(0) = E$

$$\begin{cases} u_C(0) = U_m \cos \varphi = E \\ i(0) = -\left(\frac{2\pi}{T_0}\right) C U_m \sin \varphi = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \cos \varphi = \frac{E}{U_m} > 0 \\ \sin \varphi = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \cos \varphi = \frac{E}{U_m} > 0 \\ \varphi = \pi \text{ أو } \varphi = 0 \end{cases}$$

الحل الانسب هو  $\varphi = 0$  لان  $\cos \varphi > 0$  ومنه  $\frac{E}{U_m} = 1$  أي  $U_m = E$

$$u_c(t) = E \cdot \cos\left(\frac{2\pi}{T_0} t\right) \quad \text{نكتب :}$$

3-تعبير الشحنة q وشدة التيار الكهربائي :

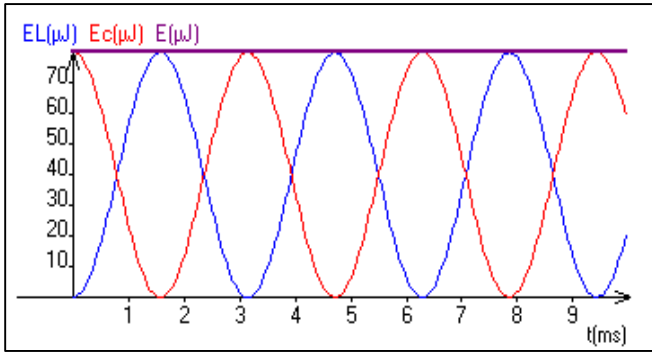
$$q(t) = CU_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right) \quad \text{لدينا } q(t) = Cu_c(t) \text{ وبالتالي :}$$

$$q(t) = Q_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right)$$

$$i(t) = -\left(\frac{2\pi}{T_0}\right) CU_m \sin\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right) = \left(\frac{2\pi}{T_0}\right) CU_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi + \frac{\pi}{2}\right)$$

$$i(t) = I_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi + \frac{\pi}{2}\right)$$

$$I_m = \left(\frac{2\pi}{T_0}\right) CU_m \text{ مع}$$



III-انتقال الطاقة بين المكثف والوشية :

1-تعبير الطاقة الكلية للدارة المثالية LC :

-تكون الطاقة الكلية في دارة مثالية ثابتة وتساوي الطاقة البدئية المخزونة في المكثف .

-خلال التذبذبات غير المخمدة يحدث تبادل طاقي بين المكثف والوشية حيث تتحول الطاقة الكهربائية في المكثف الى طاقة مغناطيسية في الوشية أو العكس دون تبدد في الطاقة.

-الطاقة الكلية في دارة مثالية LC هي مجموع الطاقة الكهربائية للمكثف والطاقة المغناطيسية للوشية :

$$E_T = E_e + E_m = \frac{1}{2} C u_c^2 = \frac{1}{2} L i^2$$

$$\left(\frac{2\pi}{T_0}\right)^2 = \frac{1}{LC} \quad \text{و} \quad i(t) = -CU_m \frac{2\pi}{T_0} \sin\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right) \quad \text{و} \quad u_c(t) = U_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right) \text{ لدينا}$$

$$E_T = \frac{1}{2} C \left[ U_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right) \right]^2 + \frac{1}{2} L \left[ -CU_m \frac{2\pi}{T_0} \sin\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right) \right]^2$$

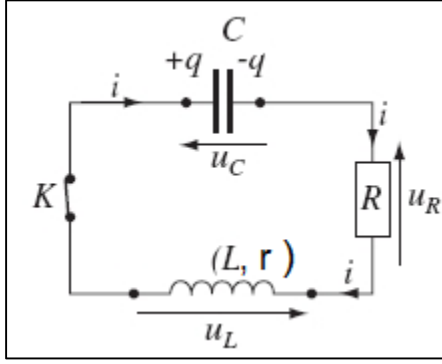
$$E_T = \frac{1}{2} CU_m^2 \left[ \cos^2\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right) + LC \left(\frac{2\pi}{T_0}\right)^2 \sin^2\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right) \right]$$

$$E_T = \frac{1}{2} CU_m^2 \left[ \cos^2\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right) + LC \cdot \frac{1}{LC} \sin^2\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right) \right]$$

$$E_T = \frac{1}{2} CU_m^2 \left[ \cos^2\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right) + \sin^2\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right) \right]$$

$$\text{إذن الطاقة الكلية تحفظ .} \quad E_T = \frac{1}{2} CU_m^2 = Cte$$

## 2- طاقة الدارة المتوالية RLC:



حسب قانون إضافية التوترات :  $u_L + u_R + u_C = 0$  أي :  $L \frac{di}{dt} + Ri + \frac{q}{C} = 0$  (1)  $\Leftrightarrow L \frac{di}{dt} + Ri + \frac{q}{C} = 0$   
الطاقة الكلية للدارة :

$$E_T = \frac{1}{2} \frac{q^2}{C} + \frac{1}{2} Li^2$$

مشقة الطاقة الكلية بالنسبة للزمن :

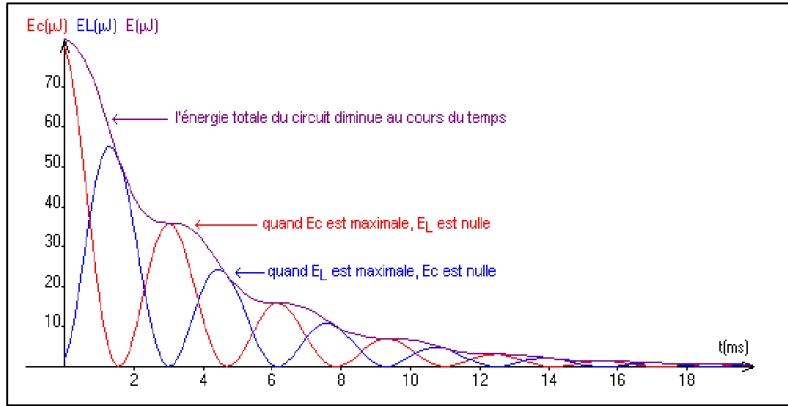
$$\frac{dE_T}{dt} = \frac{q}{C} \cdot \frac{dq}{dt} + Li \frac{di}{dt} = i \left( \frac{q}{C} + L \frac{di}{dt} \right)$$

باعتبا العلاقة (1) :

$$\frac{dE_T}{dt} = -R \cdot i^2 < 0$$

-تتناقص الطاقة الكلية للدارة RLC تدريجيا مع الزمن بسبب مفعول جول .

-تتبدد الطاقة بمفعول جول خلال التبادل الطاقوي بين المكثف و الوشيعه .



## IV- صيانة التذبذبات الحرة في دارة RLC:

لصيانة التذبذبات الحرة في دارة RLC ينبغي تعويض الطاقة المبددة بمفعول جول . ويتم ذلك باستعمال مولد يطبق توترا متناسبا مع شدة التيار  $u_G = R_0 \cdot i$  حسب قانون إضافية التوترات :

$$U_G = u_L + u_R + u_C$$

$$R_0 i = L \frac{di}{dt} + ri + Ri + u_C$$

$$L \frac{di}{dt} + (R + r - R_0) i + u_C = 0$$

$$\frac{d^2 q}{dt^2} + \left( \frac{R_T - R_0}{L} \right) \cdot \frac{dq}{dt} + \frac{1}{L \cdot C} \cdot q = 0$$

مع  $R_T = R + r$  المقاومة الكلية للدارة .

في الحالة  $R_T = R_0$  تصبح المعادلة التفاضلية :  $\frac{d^2 q}{dt^2} + \frac{1}{L \cdot C} \cdot q = 0$  وهي المعادلة التفاضلية لدارة LC (مقاومتها منعدمة).  
في هذه الحالة يتصرف التركيب كدارة LC تذبذباتها جيبيه .

